



株式会社 アルゴシステム



Algo Total System Solution

システムインテグレーションのご相談に積極的に対応させていただきます。

- ハード: LCD グラフィックコントロール、  
オリジナル拡張ユニットから特注LCD サイズの対応など。
- ソフト: 開発支援、ドライバ開発など。

カスタマイズ、開発支援などお気軽にご相談ください。

#### ■製品保証内容

##### 1.無償保証について

本製品の品質は十分に留意して製造していますが、万一、製品に当社側の責任による故障や瑕疵が発生し、無償保証期間中であった場合、当社はお買い上げいただいた販売店又は当社営業窓口を通じて無償で製品を修理又はお取替えさせていただきます。但し、出張修理が必要な場合は、技術者派遣の実費費用を申し受けます。又、故障製品の取替えに伴う、現地再調整、試運転は当社責務外とさせていただきます。

##### 【無償保証期間】

●製品の無償保証期間は、「お買い上げ後1年」もしくは、「銘板に記載されている製造年月より18ヶ月」のいずれか早く経過するまでの期間とさせていただきます。(有償修理品の故障に對しては、同一部位のみ修理後3ヶ月)。無償保証期間終了後は有償での修理となります。

##### 【無償保証範囲】

●使用状態、使用方法及び使用環境などが、取扱説明書、ユーザーズマニュアルなどに記載された条件、注意事項などに従った正常な状態で使用されている場合に限定させていただきます。

##### 【有償保証について】

以下の場合は無償保証期間内であっても有償修理とさせていただきます。

- お客様における不適切な保管や取り扱い、不注意、過失、などにより生じた故障及びお客様のハードウェア、ソフトウェア設計内容に起因した故障。
- 当社が承認する作業員以外による改造などの手を加えたことに起因する故障。
- 火災、異常電圧などの不可抗力による外部要因及び地震、落雷、風水害などの天変地異による故障。
- 納入後の輸送(移動)時の落下、衝撃など貴社の取扱い不適当により生じた故障損害の場合。
- 接続している他の機器、及び不適当な消耗品やメディアの使用に起因して本製品に生じた故障及び損傷。
- 消耗部品の交換。

#### カスタム商品・特注商品など、ご相談ください。

アルゴシステムは、自社製品開発、受託製品開発の二つの機能を持ち、それぞれにオリジナリティーを発揮しています。

当社はトータルソリューションメーカーとして、創業以来、ハード、ソフト、それらを統合した技術の全般にわたって、独自のノウハウを蓄積し、先端のテクノロジーを磨いてきました。

さまざまな産業、さまざまな場面で、マイクロエレクトロニクスの活用が必要となったとき、コンピュータシステムの専門家として、お客様の高度なご要望に応えいたします。

当カタログに掲載している会社名・製品名・ネットワーク名称等はそれぞれ各社の商標または登録商標です。

**RoHS指令** 当カタログに掲載している製品は、全て RoHS 指令に適合した製品です。



■本 社 / 〒587-0021 大阪府堺市美原区平尾656番地  
TEL.072-362-5067 FAX.072-362-4856  
■大 阪 支 社 / 〒542-0081 大阪市中央区南船場1-12-3 船場グランドビル3F  
TEL.06-4560-0510 FAX.06-6263-9576  
■東京営業所 / 〒104-0032 東京都中央区八丁堀2丁目16-3 ICM中央ビル2F  
TEL.03-4540-3590 FAX.03-4540-3595  
■名古屋営業所 / 〒461-0004 愛知県名古屋市東区葵2-3-15 ふあみーゆ葵503  
TEL.052-939-5333 FAX.052-939-5330

<http://www.algosystem.co.jp/>



#### ■ご用命は

65HCA-COK1711-012

# 産業用コントローラ

IoT/M2M を推進する 新たなプラットフォーム

表示・操作・データロギング・I/O制御・  
多軸同期モーション制御・画像処理・  
リアルタイムOS

Intel® CPU搭載

windows 10 IoT Enterprise搭載

高速携帯通信LTE (オプション)

無線LAN (オプション)

Bluetooth (オプション)

UPS(無停電電源)標準内蔵

C-AP4A-\*\*\*Aシリーズ

C-EC4A-\*\*\*Aシリーズ

C-AP4A-\*\*\*Cシリーズ

C-EC4A-\*\*\*Cシリーズ

AI3  
C-AP4A-170AN  
C-AP4A-170CN

AI3搭載  
17.0 inch  
産業用パネルPC コントローラ



AI3  
C-AP4A-150AN  
C-AP4A-150CN

AI3搭載  
15.0 inch  
産業用パネルPC コントローラ



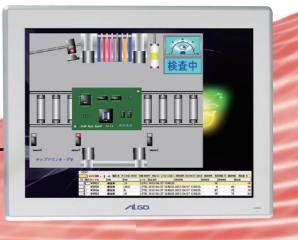
AI3  
C-EC4A-100AA/AD/AT  
C-EC4A-100CA/CD/CT  
C-EC4A-110AA/AD/AT  
C-EC4A-110CA/CD/CT

AI3搭載  
産業用組込みPC コントローラ



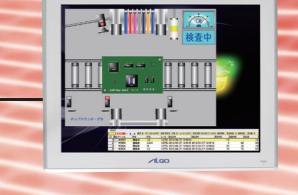
AI3  
C-AP4A-121AN  
C-AP4A-121CN

AI3搭載  
12.1 inch  
産業用パネルPC コントローラ



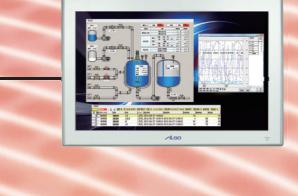
AI3  
C-AP4A-104AN  
C-AP4A-104CN

AI3搭載  
10.4 inch  
産業用パネルPC コントローラ



AI3  
C-AP4A-101AN  
C-AP4A-101CN

AI3搭載  
10.1 inch ワイド  
産業用パネルPC コントローラ



AI3  
C-EC4A-010CD

AI3搭載  
コンパクトタイプ産業用組込みPC



# アルゴシステムが提案する新たなプラットフォーム

## IoT/M2M時代のコントローラ

### 表示・操作・データロギング・I/O制御・多軸同期モーション制御・ 画像処理・WindowsとリアルタイムOS、 情報化を推進するネットワーク強化 高速携帯通信LTE・無線LAN・Bluetooth(オプション) 有線LANと情報を守るUPS(無停電電源)を内蔵

IoT/M2M時代の現場で必要とされるコントローラを創りました。

インターネットが普及し、「ヒト、モノ、コト」をつなげるIoT/M2Mが進みつつある現在。

現場では、大きな変化が起きています。従来のPLC（プログラマブルコントローラ）を中心とした制御システムでは、構築が難しいシステムの要求が日々上がってきています。単純に制御する時代から、情報を中心とした総合相互制御システムへの進化を求められています。

アルゴシステムでは、そうした現場の声を取り入れ機器や装置のコントローラーとして、産業用PC 1台に集約しました。

表示や操作、データロギングはプログラムレスに設定するだけで実現し、ソフトPLCの制御プログラムは国際標準IEC61131-3の5言語（IL、ST、LD、FBD、SFC）に対応し、C言語でも開発可能。リアルタイムOSとWindowsが共存動作しており市販や自作アプリケーションも動作させることができ、エッジコンピューティングにも最適です。そして、情報を速やかに上位ネットワークに上げ、上位からの指示情報を現場に速やかに反映できるネットワークの強化として、有線LANはもちろん、無線LAN、Bluetoothに（オプション）対応し、さらに高速携帯通信LTEにも（オプション）対応しました。停電やセキュリティーで構内ネットワークにつなげられない場合でも直接クラウドシステムと情報交換ができる、停電時には標準内蔵のUPS（無停電電源）により、現場の情報を保持し、LTE経由でクラウドに情報を上げてから、正常にOSのシャットダウンが可能となります。

IoT/M2Mの導入により効率的な、遠隔監視・管理、リモートメンテナンス、予知予防保全への対応。その高機能を「省スペース」「低コスト」に実現するプラットフォームの提案していきます。



|             | CPU             | コア数      | UPS<br>標準搭載 | 有線<br>LAN | 無線<br>LAN | Bluetooth | LTE | USB               | サブストレージ     |
|-------------|-----------------|----------|-------------|-----------|-----------|-----------|-----|-------------------|-------------|
| C-AP4A-***A | Intel Bay Trail | QuadCore | ○           | 3ch       | ×         | ×         | ×   | USB2.0×2・USB3.0×1 | mSATA1スロット空 |
| C-AP4A-***C | Intel Bay Trail | QuadCore | ○           | 3ch       | △         | △         | △   | USB2.0×2・USB3.0×1 | mSATA0スロット空 |
| C-EC4A-100A | Intel Bay Trail | QuadCore | ○           | 3ch       | △         | ×         | ×   | USB2.0×3・USB3.0×1 | mSATA1スロット空 |
| C-EC4A-110A | Intel Bay Trail | QuadCore | ○           | 3ch       | △         | ×         | ×   | USB2.0×3・USB3.0×1 | HDD1TB      |
| C-EC4A-100C | Intel Bay Trail | QuadCore | ○           | 3ch       | △         | △         | △   | USB2.0×3・USB3.0×2 | mSATA1スロット空 |
| C-EC4A-110C | Intel Bay Trail | QuadCore | ○           | 3ch       | △         | △         | △   | USB2.0×3・USB3.0×2 | HDD1TB      |
| C-EC4A-010C | Intel Bay Trail | QuadCore | ○           | 2ch       | △         | △         | △   | USB2.0×5          | mSATA1スロット空 |

※△はオプションで選択して頂けます

## AI3ソリューション

### 複雑な制御もオールインワンでトータルコストダウン

表示、操作、データロギング、I/O制御、モーション制御、画像処理（オプション）、Windowsと共存するリアルタイムOSをパッケージ化された「AI3ソリューション」でオールインワンコントローラを実現。オールインワンなので開発工数、メンテナンス効率アップでトータルコストダウンが可能です。

### 汎用性

#### 汎用性で開発の効率アップ

マイクロソフト最新OSのWindows10に、リアルタイムOSにINTimeを共存Windowsで汎用的に情報処理を行い、INTimeで10.0 μs周期のリアルタイム制御を実現しています。また、ソフトPLCの制御プログラムは、国際標準IEC-61131-3準拠の5言語（IL、ST、LD、FBD、SFC）に対応し、そしてC言語でも開発ができます。

### ネットワーク強化

#### フレキシブルにネットワークシステムを構築

高速携帯通信LTE（オプション）対応で、現場で停電が発生し構内LANが不通の場合でも、携帯通信網を利用してクラウドシステムにデータをアップすることができます。

また、有線LANだけでなく、無線LAN（オプション）・Bluetooth（オプション）対応しフレキシブルにネットワークシステムを構築できます。

### UPS電源

#### 情報品質を向上、現場の貴重なデータの消失防止

UPS（無停電電源）を標準内蔵、現場から収集したデータやオペレーターの操作ログなど情報を安全に保存、またネットワークを介してクラウドへのアップロードなど、データ消失の危機を低減し、OSの確実なシャットダウンを行えます。停電前のデータはもちろん、停電の瞬間のデータまで保持し、後で解析し再発防止に利用できる情報品質へのこだわり、IoT/M2M時代の必須機能です。エッジコンピューティングにも最適。

### 高い信頼性

#### 高い信頼性現場の使用に耐える高い信頼性

高信頼性のIntel® Quad Core CPU、ECCメインメモリを搭載。メインストレージにmini m-SATA SSDを搭載しファンレス、完全スピンドルレス。静粛性と高い信頼性を実現。

### RAS機能

#### RAS機能でメンテナンス向上

異常・トラブルを未然に監視して信頼性の向上。OSの起動不良・動作異常、温度異常、システムの動作異常を監視。障害発生の記録、予知予防保全により能動的なメンテナンスサービスができます。

## ラインナップ拡充

### 用途に応じて選べるラインナップ

表示操作が必要なシステムではパネルマウントモデル（10.1～17インチ）5サイズ、制御やデータ収集をおこなう組込みPCモデル（電源・ストレージで選べる）。タッチパネルモニタ ATシリーズを使い組込みPC本体と操作表示部をセパレートに分けたフレキシブルな設置が可能なシステムとしてお使いいただけます。また、高速携帯通信LTE、無線LAN搭載・Bluetoothをオプションで選択いただけます。

### 拡張性

#### 省配線で工数削減・省スペース化・コスト削減

フィールドバス、省配線で工数削減・省スペース化・コスト削減各種フィールドバスが使用可能で、EtherCAT、MECHATROLINK-III、A-Link（HLS）、A-net（CUnet）など利用が可能です。

有線LAN以外に高速携帯通信LTEや、無線LAN / Bluetoothもオプションで使用できます。



※ECシリーズはEtherCATに対応しています。

## 各種アンテナ

### オプション品



LTE屋内アンテナ LTE屋外アンテナ

無線LAN屋内アンテナ

## 活用事例

### 半導体製造装置のコントローラとして

最適な制御を実現

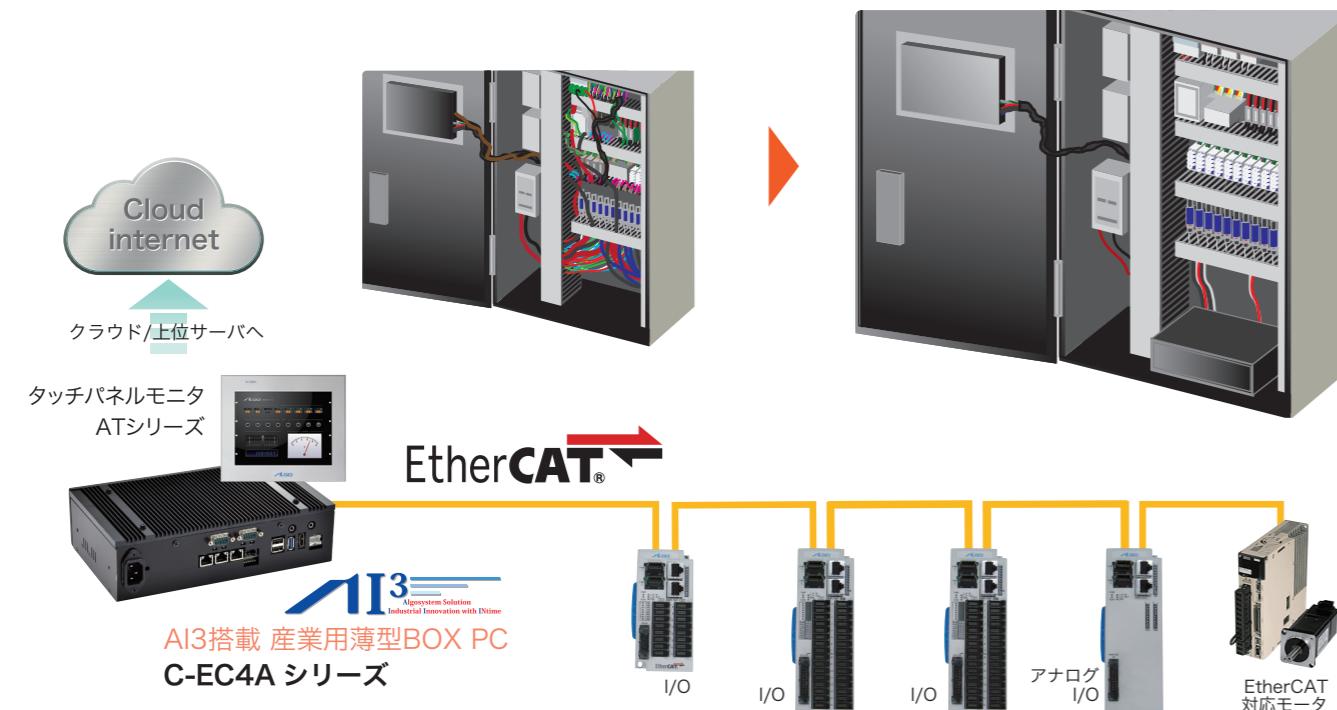
WindowsとINtimeのOSを融合させ、HMIのAI-HMIと制御のAI-PLC、AI-MotionをバンドルしたAI3ソリューションパッケージと、超高速フィールドネットワークのEtherCATにより、半導体製造装置の最適制御を実現することができます。



### 装置内をすっきり 装置を小型化

省スペース化・配線工数削減

オールインワンコントローラ1台で表示・操作・データロギング・I/O制御・モーション制御・画像処理ができるので、従来多数の機器が必要だったシステム構築が容易で省スペース化を実現また、フィールドバスで省配線し装置内がすっきり



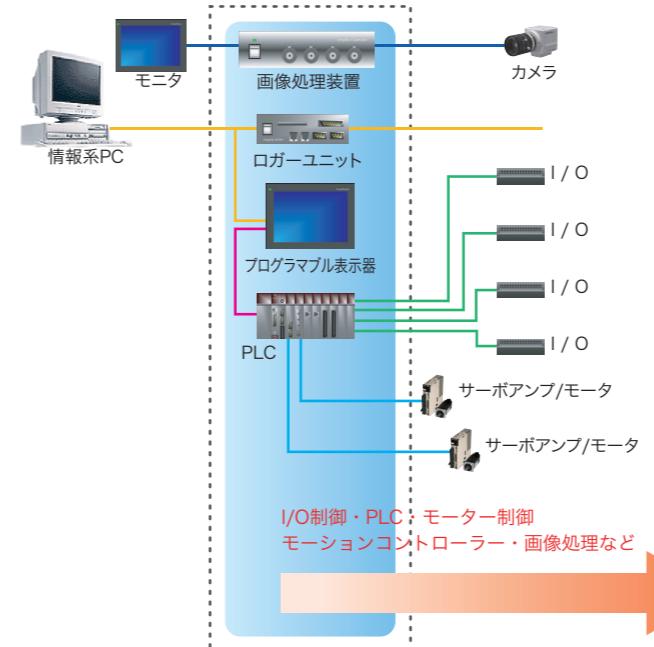
## 活用事例

### ソリューション置き換え事例

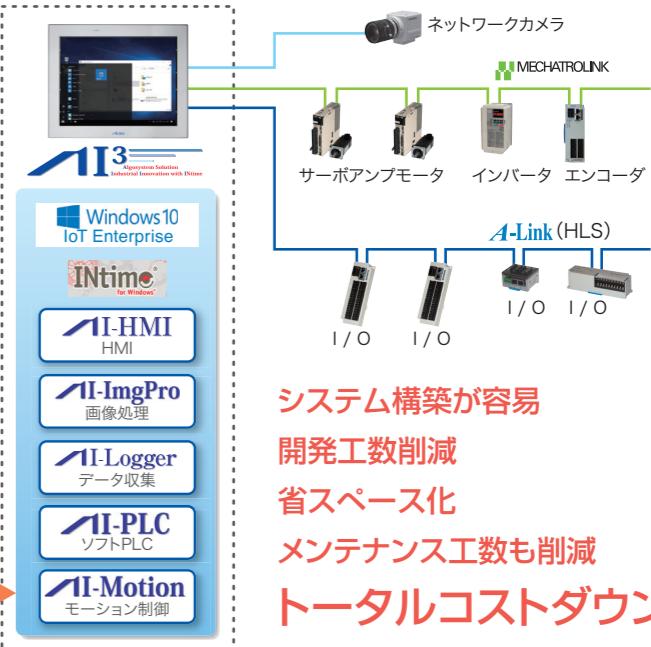
トータルコストダウン

従来のPLCやプログラマブル表示器などからなるシステムをAI3ソリューションパッケージ搭載の産業用パネルPCとモーション制御用高速フィールドネットワークのMECHATROLINKからなるシステム構成に置換することにより、オールインワン（PC1台）で低価格の機器制御とHMIを実現することができます。

### 従来の制御システム



### AI3搭載 産業用 薄型パネルPC

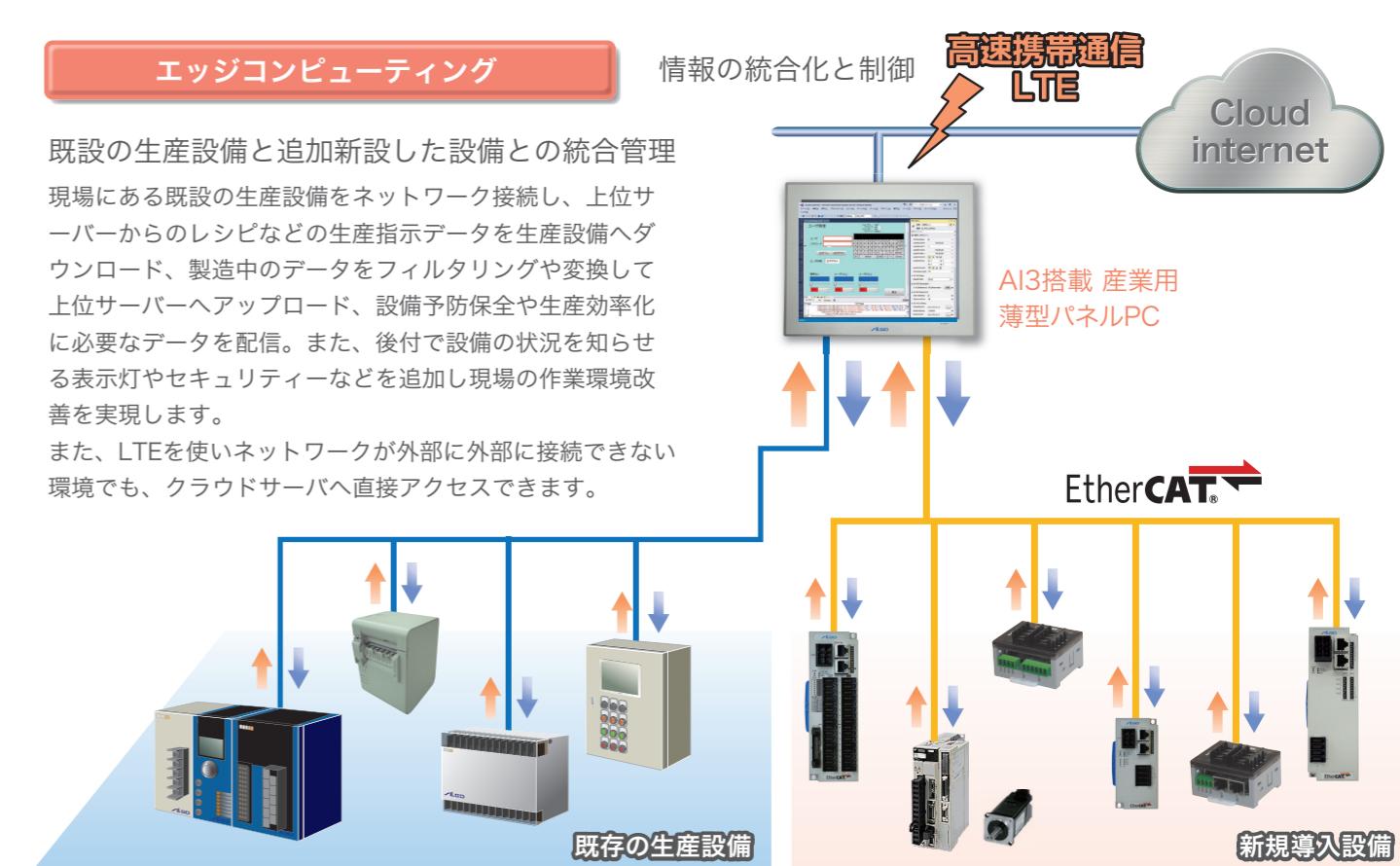


### エッジコンピューティング

情報の統合化と制御

既設の生産設備と追加新設した設備との統合管理  
現場にある既設の生産設備をネットワーク接続し、上位サーバーからのレシピなどの生産指示データを生産設備へダウンロード、製造中のデータをフィルタリングや変換して上位サーバーへアップロード、設備予防保全や生産効率化に必要なデータを配信。また、後付で設備の状況を知らせる表示灯やセキュリティーなどを追加し現場の作業環境改善を実現します。

また、LTEを使いネットワークが外部に接続できない環境でも、クラウドサーバへ直接アクセスできます。



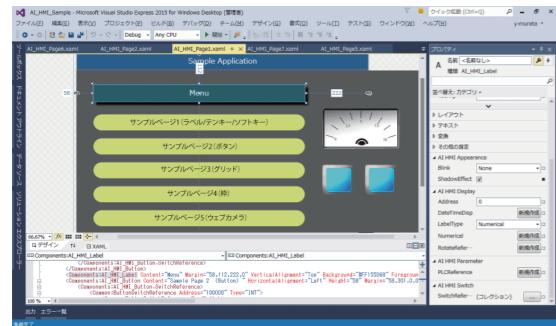
# 操作から制御、画像処理までを一台の 産業用PCで実現可能とする AI3ソリューションパッケージを提供



## AI3紹介 表示・操作



プログラムレスかつ簡単にHMI画面開発が可能なツール



AI-HMIで作成した画面の一例

- Microsoft社製 Visual Studio をベースにして、コーディング不要、ドラッグアンドドロップとプロパティ設定のみでHMIソフトを開発可能
- Microsoft社のホームページより無償でダウンロードができるVisual StudioのExpress版にも組み込み可能
- ベースとなる開発プラットフォームとして、Visual Studioを採用しているため、プロジェクト管理とコンパイル、およびデバッグについては、Visual Studioの機能を使用可能
- 多言語対応



各コントロールの機能

| 機能             | 画像 | 詳細   |
|----------------|----|--|
| ボタン            |    | ・クリックで共有メモリに書き込み<br>・共有メモリを参照して点灯/消灯の切り替え<br>・共有メモリの値や文字列の表示               |
| ラベル            |    | ・共有メモリの値や文字列を詳細な条件付で表示   |
| 画面切り替え         |    | ・作成したページ画面を表示<br>・複数のページ画面を共有メモリの値によって切り替え表示可能                             |
| テンキー           |    | ・数値入力用のキーボード<br>・入力した文字を＊に置き換えることで、パスワード入力としても設定可能<br>・各種ボタンの色、形状はカスタマイズ可能 |
| ソフトキーボード       |    | ・英数字記号入力用のソフトキーボード<br>・各種ボタンの色、形状はカスタマイズ可能                                 |
| イメージ表示器        |    | ・画像ファイルを表示<br>・複数の画像ファイルを共有メモリの値によって切り替え表示、アニメーションとして連続表示することが可能           |
| 図形(四角形・円・多角形等) |    | ・図形の描画が可能  |
| スライダー          |    | ・つまみをドラッグすることで数値を調節  |
| レベルグラフ         |    | ・数値の増減をレベルグラフで表示   |
| メーターグラフ        |    | ・数値の変更をメーター形式で表示   |
| トレンドグラフ        |    | ・複数のデータの数値の増減を表示、表示速度を設定可能   |
| アラーム           |    | ・アラーム情報を表示   |
| フレーム           |    | ・ダイアログやページの切り替えを表示   |
| テーブル           |    | ・データを表に入力  |
| カメラキャプチャ       |    | ・USBカメラでキャプチャした画像をリアルタイム表示   |

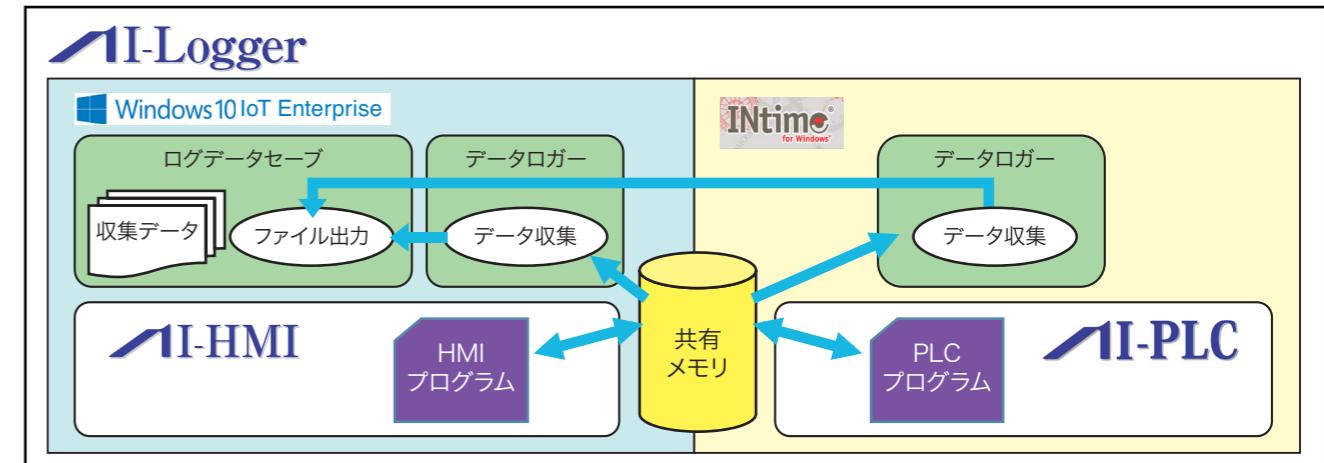
操作表示に「AI-JWS」、JTE社の「JoyWatcherSuite」をベースに弊社がカスタマイズした高機能SCADA/HMIを搭載したモデルも用意しています。

## AI3 紹介 データロギング

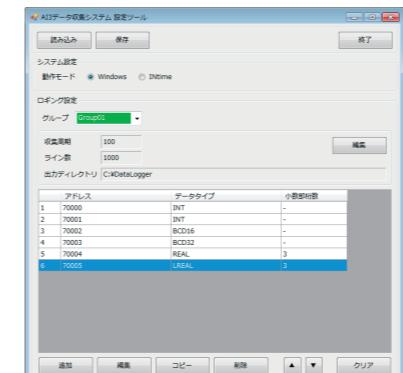


AI-PLCやAI-HMIで扱うデータ収集ツール

AI-Loggerは生産現場のIoT化で求められる生産性向上・品質改善・保守効率向上に対応します。オールインワンだからこそ、生産装置の制御情報・操作情報をAI-PLC・AI-HMIと連携することでPC1台で必要なデータを高速かつリアルタイムに収集しファイルに出力することができます。



データ収集設定ツール



データ収集設定ツールにより、収集するデータのアドレス・データタイプ・収集周期を簡単に設定ができます。

1グループ128点のデータ収集、最大16グループ  
グループ毎に収集周期は10msec~設定可能

データ出力ファイル

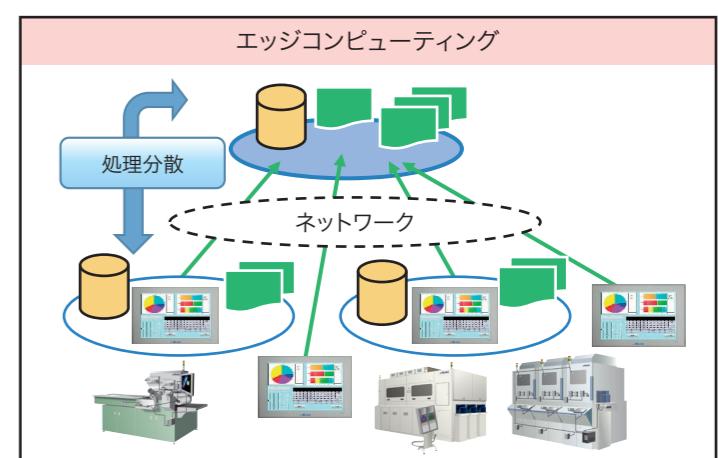
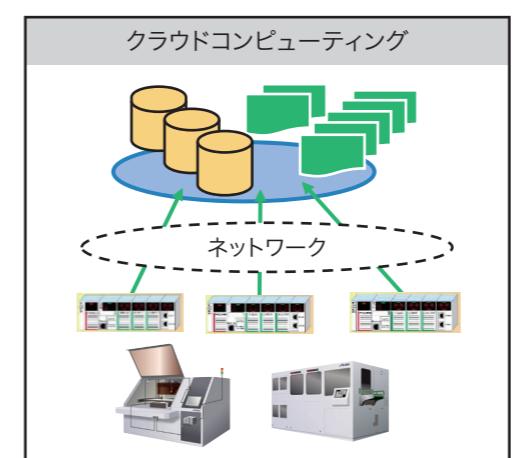
| アドレス    | データタイプ | 個数範囲 |
|---------|--------|------|
| 1 70000 | INT    | -    |
| 2 70001 | INT    | -    |
| 3 70002 | BCD16  | -    |
| 4 70003 | BCD32  | -    |
| 5 70004 | REAL   | 3    |
| 6 70005 | LREAL  | 3    |

IoTに対応

Windows機能を利用して、収集・蓄積されたデータを分析や上位サーバへのアップロードするなど異常個所の特定、生産性の向上、予兆保全に活用することができます。

エッジコンピューティングに対応

上位サーバにデータの蓄積と処理を集約するのではなく、Windows機能を利用してPC内で蓄積したデータを処理し必要な処理結果を上位サーバへアップロードすることで、データ処理の遅延を極小化しリアルタイム性を維持することを可能にします。





## Windowsと共存動作するリアルタイムOS

ファイルシステムなどGUIはWindowsで行い、制御をINtimeで行うことにより1台のコンピュータで分散処理が実現できます。万一、Windowsの動作不良が発生してもINtime側には影響を及ぼしません。

INtimeはCPUコアを専用に割り当てているため、Windows側の影響を受けずに制御可能です。

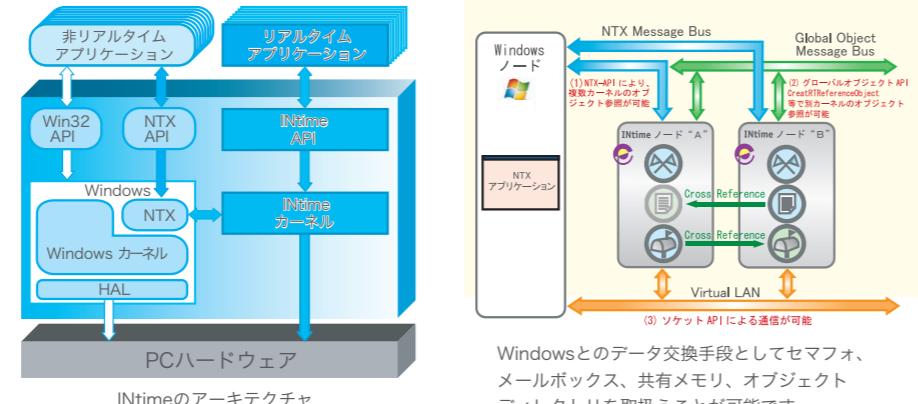
|                                 | Quad Core CPU                     | Dual Core CPU     | Single Core CPU   | 特徴  |
|---------------------------------|-----------------------------------|-------------------|-------------------|---|
| 共有モード<br>Shared Mode            | Windows<br>INtime                 | Windows<br>INtime | Windows<br>INtime | ・Windowsは全てのコアを使用できます。<br>(Windowsパフォーマンスが最大)<br>・リアルタイムタスク動作中はすべてのWindows処理が一旦停止します。                 |
| 専有モード<br>Dedicated Mode         | Windows<br>INtime                 | Windows<br>INtime | N/A               | ・1つのコアをリアルタイム専用に割り当てます。<br>(OS切り替えがないため応答性能が向上)<br>・Windowsとリアルタイムタスクは並列に動作できます。                      |
| マルチカーネルモード<br>Multi Kernel Mode | Windows(2cores)<br>INtime(2cores) | N/A               | N/A               | ・2つ以上のコアそれぞれにリアルタイムカーネルが動作します。<br>・Windowsと複数のリアルタイムカーネルは全て並列に動作できます。<br>・コアごとに制御処理を振り分ける機能分散が実現できます。 |

マルチコアCPUとINtimeの動作モード

INtimeとWindowsとのデータのやり取りは共有メモリや仮想ネットワークで行います。

WindowsアプリケーションにはINtimeアプリケーションとのインターフェースとして

NTX APIが用意されています。



## 当社のINtimeには制御に必要な各種ミドルウェアを標準搭載しています。

各フィールドネットワーク用ミドルウェア

- EtherCATマスタスタック＆ライブラリ
- MECHATROLINK-IIIマスタドライバ＆ライブラリ
- A-Link(HLS) ドライバ＆ライブラリ
- CUnet ドライバ＆ライブラリ



## INtime開発環境(型式:INtime-SDK)

INtime上で動作する各パッケージ（ソフトウェアPLC等）の提供もいたしますが、独自アプリケーションの開発も可能です。INtimeアプリケーションの開発環境は開発技術者の多いVisual Studioで行います。

Visual StudioがインストールされたPCにINtime-SDKをアドオンします。

これによりVisual StudioのメニューにINtimeアプリケーション開発が追加されます。



対応する開発言語はC言語、またはC++言語です。デバッグ環境もVisual Studio上でできますが、他スレッドを停止させずにデバッグできるSpider Debugger、システム全体をモニタリングするINtime Explorer、全スレッドの切替状況、処理時間計測できるINscopeもINtime-SDKに付属しています。

※対応するVisual Studioのバージョンは弊社営業までお問い合わせください。



AI-PLCは国際標準規格IEC61131-3に準拠したプログラミングシステムで5言語の開発言語（IL/ST/LD/FBD/SFC）をサポートしています。

AI-PLCはソフトウェアPLCランタイム ProConOSと当社産業用PCを制御するためのファンクションブロックを組み合わせたソリューションパッケージです。

当社リモートIOであるA-Linkを制御するためのファンクションブロックもご用意しています。

AI-PLCは国際標準規格であるIEC61131-3に準拠したソフトウェアPLCです。

リアルタイムOSのINtime上で動作します。実行速度は20000ステップ/50μs（基本命令による弊社実測値 CPU Celeron 1.1GHz）で従来のPLCの数倍から数十倍の速度で制御できます。より高速なCPUを使用することでより高速に制御できます。

プログラミング言語はIL、ST、LD、FBD、SFCの5言語に対応しています。上位GUIシステム（AI-HMI）とは共有メモリまたはOPCサーバーを経由してデータのやり取りを行います。

## 開発環境(型式:AI-PLC-SDK)

開発環境は標準的なWindows上で動作するMULTIPROGをベースにしています。

|                |                         |
|----------------|-------------------------|
| プロジェクト<br>作成   | ウィザード機能                 |
|                | テンプレート定義                |
| プロジェクト<br>管理   | プロジェクトの変更               |
|                | 編集モード                   |
|                | パスワード保護                 |
|                | プロジェクトの比較               |
|                | PLC情報の閲覧                |
|                | クロスリファレンスの作成            |
|                | プロジェクトテンプレートのグループ化      |
|                | デバッギングモード（モニタリング機能）     |
|                | デバッギングダイアログ             |
|                | ウォッチウインドウ               |
| デバッグ<br>関連     | 変数の上書きと強制設定             |
|                | ロジックアナライザ機能             |
|                | ブレイクポイント機能              |
|                | シングルステップモード             |
|                | アドレスデバッグ機能              |
|                | シミュレーションモード             |
|                | レシピ機能                   |
|                | EasySim機能               |
|                | 例外発生時のエラーハンドリング         |
|                | 言語対応                    |
| エディタ<br>関連     | 最適化コンパイル                |
|                | IL-LD-FBD間のフルクロスコンパイル   |
|                | ダウンロード                  |
|                | オンライン変更                 |
|                | アップロード                  |
|                | グラフィックエディタ              |
|                | 変数エディタ                  |
|                | シンタックスハイライト             |
|                | インテリセンス                 |
|                | LDオブジェクトの追加情報の表示        |
| エンタープライズ<br>関連 | グラフィックエディタ上での変数・FBの直接入力 |
|                | 複数コメントの同時選択             |
|                | ウィンドウの自動表示/非表示          |
|                | デザインテーマ                 |
|                | ドラッグ&ドロップ操作             |
|                | ユーザFU/FBインスタンスの更新       |
|                | FU・FBでのパラメータ隠蔽          |
|                | オブジェクトの自動ルーティング機能       |
|                | Tabキーによる変数等の編集          |
|                | マルチユーザ機能                |
| 言語対応           | 多言語に対応                  |

## ●開発環境(型式:AI-PLC-SDK)

ラダー(LD)  
シーケンシャルファンクションチャート(SFC)、  
ファンクションブロックダイアグラム(FBD)、  
ストラクチャードテキスト(ST)、  
インストラクションリスト(IL)

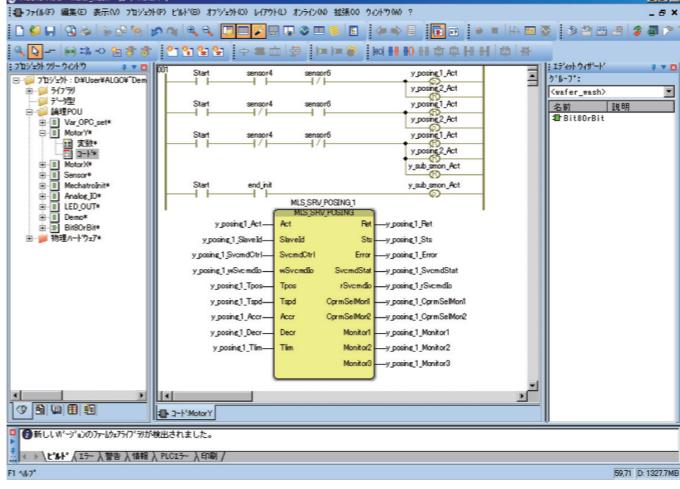
## ●ファームウェアライブラリ(FwLib)

MULTIPROGに追加するライブラリ。  
WindowsではDLLに相当。  
MULTIPROGでコーディングする際は  
関数として使用する。  
←左図黄色box

## ●I/Oドライバ

MULTIPROGに追加するドライバ。  
Windowsではドライバに相当。  
MULTIPROGでコーディングする際、  
ラダー等で接点として使用可能。

## 開発環境の画面イメージ



## AI3紹介 モーション制御



PCベースで実現する高速・高性能な位置決めモーションコントローラ  
PLCopen準拠の多様なモーション制御が1台のPC上で実現

### 高速・高性能

AI-MotionはINTIME上で動作するソフトウェアパッケージです。  
x86CPUの最高パフォーマンスにより、位置決めモーションに必要な高速演算処理を実現できます。

### 高速モーションネットワーク

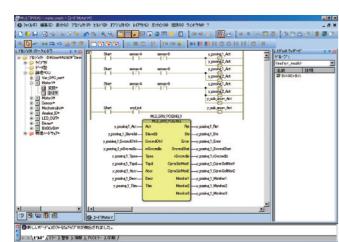
**EtherCAT®** モーション、I/O制御を統合する、Ethernetベースの高速制御オープンネットワークです。



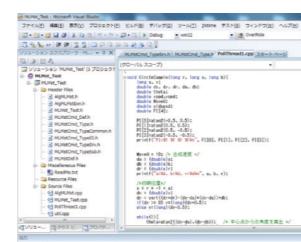
業界最速クラスのモーションネットワークです。  
きめ細やかなモーション制御により高精度化を実現します。

### 開発環境ライブラリ

モーションプログラム開発用にPLCopen準拠ファンクションロックライブラリとPLCopen準拠C言語関数ライブラリをご用意しています。  
得意なプログラミング方式を使用して、効率よく位置決めモーションを実現できます。



**ラダープログラミング**  
国際規格IEC61131-3準拠のソフトウェアPLCを採用しています。モーションコントロール用にPLCopen準拠のファンクションロックライブラリを用意しています。モーション制御プログラムの標準化を行うことが可能です。



**C言語プログラミング**  
PLCopen準拠のC言語関数ライブラリを用意しています。VisualStudioにてモーション制御プログラムを開発できます。

### 機能一覧

|                    |
|--------------------|
| サーボON/OFF          |
| 状態遷移ステータス読み込み      |
| 軸エラー読み込み           |
| 軸パラメータ(LREAL型)読み込み |
| 軸パラメータ(BOOL型)読み込み  |
| 軸パラメータ(BYTE型)読み込み  |
| 軸パラメータ(WORD型)読み込み  |
| 軸パラメータ(DWORD型)読み込み |
| 軸パラメータ(LREAL型)書き込み |
| 軸パラメータ(BOOL型)書き込み  |
| 軸パラメータ(BYTE型)書き込み  |
| 軸パラメータ(WORD型)書き込み  |
| 軸パラメータ(DWORD型)書き込み |
| 現在位置読み込み           |
| 現在速度読み込み           |
| エラーリセット            |

|             |
|-------------|
| 軸グループ原点復帰   |
| 軸グループ強制停止   |
| 軸グループ停止     |
| 軸グループ一時停止   |
| 軸グループ一時停止解除 |
| 絶対値直線補間     |
| 相対値直線補間     |
| 絶対値円弧補間     |
| 相対値円弧補間     |
| 絶対位置決め      |
| 相対位置決め      |
| 加算位置決め      |
| 定速動作        |
| 軸停止         |

|                 |
|-----------------|
| 軸追加             |
| 軸削除             |
| 軸グループ解除         |
| 軸グループ設定読出       |
| 軸グループ有効         |
| 軸グループ無効         |
| 軸グループ現在位置変更     |
| 軸グループ現在位置読出     |
| 軸グループ現在速度読出     |
| 軸グループステータス読出    |
| 軸グループエラー読出      |
| 軸グループエラーリセット    |
| 軸グループオーバーライド値設定 |
| リミット/原点センサ使用    |
| リミットセンサ使用       |
| 原点復帰終了          |
| Z相検知による原点復帰     |
| 現在位置を指定して変更     |
| 現在位置を0位置に変更     |

## AI3 紹介 画像処理



Intel® CV-SDKを使用した画像処理システムの開発支援を行います。  
他のAI3パッケージとの接続は弊社が行います。  
用途に応じてライブラリは随時充実させていきます。



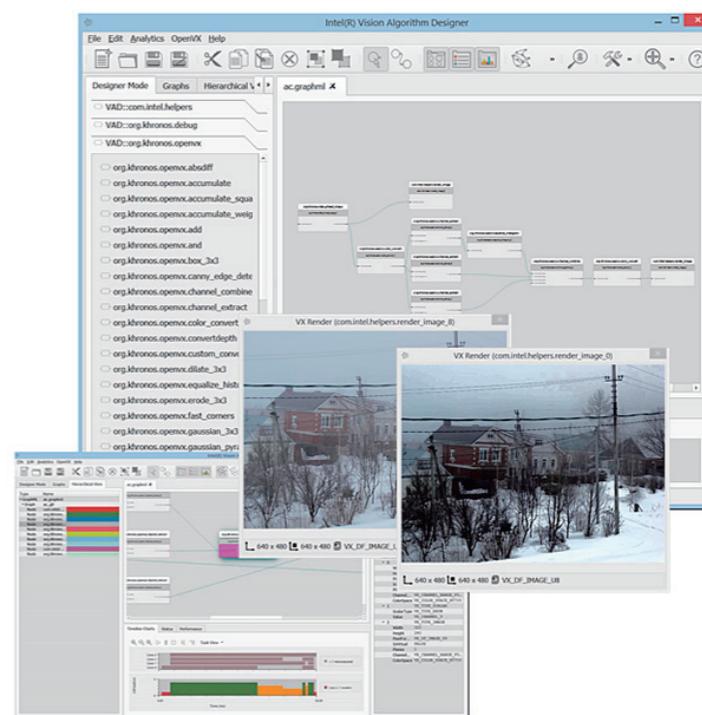
### OPEN CVをサポート GigE、USB3.0、MIPI CSIなど各種カメラに対応

#### Intel® CV SDK (Intel® Computer Vision SDK)

- OpenVXに準拠したIntel® のSDKは、インテルプラットフォーム上でComputer Vision 向きのアプリケーションを開発する為のツールキットです。
- 異種混合の実行環境 (CPU、SOC アクセラレータ) を前提としており、OpenCVファンクションを書き出すことができます。
- 開発環境の開発ツールとして提供します。

#### Vision Algorithm Designer

- OpenVX workload graphs を視覚的に作成するツールです。



#### OpenVX\*

- OpenVXは、オープン・コンソーシアムのクロノス・グループが制定した規格で、顔・体・ジェスチャのトラッキングや高度な映像監視、自動運転支援システム、拡張現実、目視検査、ロボティクスなど、あらゆる用途に向けたコンピュータ・ビジョン・アルゴリズムの性能と消費電力の最適化をめざしています。
- OpenVXは、Computer Vision向きのシステムを構築する為の新しい標準的APIを提供。それらは、より高いレベルの抽象的な階層を守備範囲としています。

#### OpenCV

- OpenCV (Open Source Computer Vision Library) とはIntel® が開発・公開したオープンソースのコンピュータビジョン向けライブラリです。

